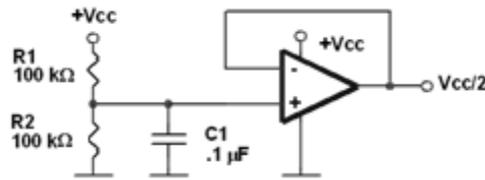


## Estruturas SAB SK e MFB com Fonte Simples

A referência do circuito nos circuitos com fonte simples deve ser a metade do valor da tensão  $V_{CC}$  da fonte. Às vezes um *buffer* é necessário. A referência pode ser criada com o circuito abaixo onde  $R_1$  e  $R_2$  devem ter o mesmo valor e devem ser escolhidos considerando o consumo de energia e o ruído. O capacitor  $C_1$  proporciona um PB para que o sistema seja menos sensível a variações rápidas de  $V_{CC}$



### Capacitor de Acoplamento

Este capacitor, encontrado em praticamente todos os circuitos com o nome de  $C_{in}$ , é usado para isolar o potencial de referência  $V_{CC} / 2$  do resto do sistema. Caso contrário, a referência poderia ser curto-circuitada pelo circuito ou pelo dispositivo que atua como fonte de sinal.

Como o dispositivo de acoplamento é um capacitor, um PA é formado com a impedância de entrada do filtro. Dessa forma, o valor deste capacitor deve ser alto o necessário para que o PA tenha o mínimo de influência sobre as frequências de operação.

Os circuitos PA já possuem esta característica de isolamento, portanto um dos próprios capacitores do filtro será, também, o capacitor de acoplamento.

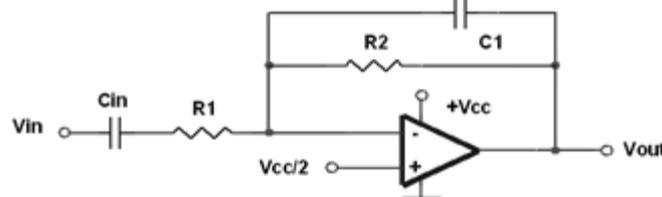
Outro fato importante, é que a tensão de referência  $V_{CC} / 2$  estará presente no sinal de saída do filtro. Cabe ao projetista determinar se este referencial é necessário ou não. Se não, deve-se utilizar um capacitor de acoplamento na saída do filtro.

## 1. Filtros de Primeira Ordem

### 1.1. PB (estrutura inversora e não inversora)

#### 1.1.1. Inversora

O circuito abaixo realiza um PB com inversão de fase.



$$V_o = V_i \left( K \frac{\sigma_s}{s + \sigma_s} \frac{s}{s + \sigma_i} \right) + \frac{V_{CC}}{2} \quad (1.1)$$

$$K = -\frac{R_2}{R_1} \quad \sigma_s = \frac{1}{R_2 C_1} \quad \sigma_i = \frac{1}{R_1 C_{in}} \quad (1.2)$$

Este circuito é um PA em cascata com um PB. A frequência de corte do PB é definida por  $C_1$  e  $R_2$ . O valor de  $C_{in}$  deve ser escolhido para que toda a faixa de frequência de interesse sofra a mínima influência causada pelo PA formado por ele e por  $R_1$

$$T_{PB}(s) = A / (s + a_0) \quad (1.3)$$

$$R_1 = 1\Omega \quad R_2 = |A| / a_0 \quad C_1 = 1 / |A| \quad C_{in} \geq 100 / 2\pi f_i \quad (1.4)$$

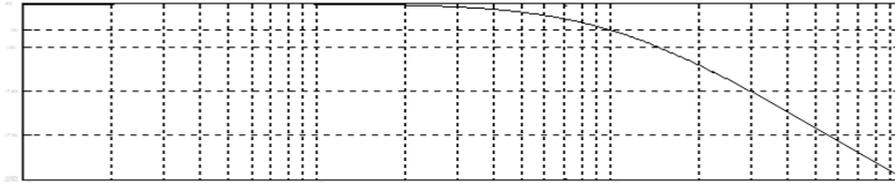
Onde  $f_i$  é a menor frequência de interesse do sinal a ser filtrado.

#### Exemplo 1.1.1.:

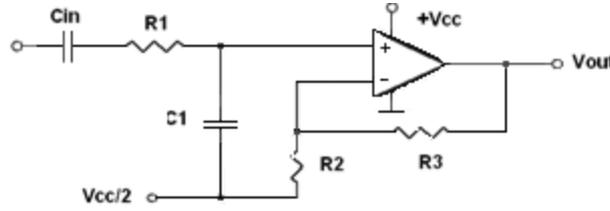
Especificações: Sinal de áudio,  $f_i = 20\text{Hz}$ ,  $f_p = 100\text{Hz}$ ,  $K = 1$ .

$$T_{PB}(s) = \frac{-628,31853}{s + 628,31853}$$

Conforme (1.4):  $R_1 = R_2 = 1\Omega$   $C_1 = 1,591549 \text{ mF}$   $C_{in} \geq 795,7747 \text{ mF}$



### 1.1.2. Não inversora



$$V_o = V_i \left[ K \frac{\sigma_s}{s + \sigma_s} \right] + \frac{V_{CC}}{2} \quad (1.5)$$

$$K = \left( 1 + \frac{R_3}{R_2} \right) \left( \frac{C_{in}}{C_{in} + C_1} \right) \quad \sigma_s = \frac{1}{R_1 C_1} \left( 1 + \frac{C_1}{C_{in}} \right) \quad (1.6)$$

Escolhendo  $C_{in} \gg C_1$ , os parâmetros do filtro sofrem pouca influência de  $C_{in}$ .

$$T_{PB}(s) = \frac{A}{s + a_0} \quad (1.7)$$

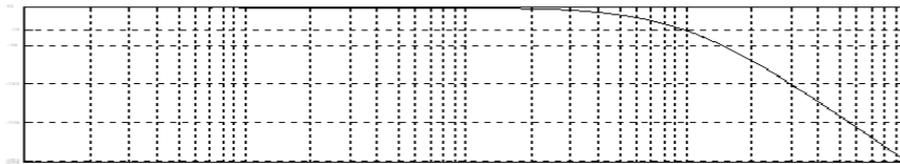
$$R_1 = R_2 = 1\Omega \quad C_1 = 1/a_0 \quad R_3 = (A/a_0) - 1 \quad C_{in} \geq 100C_1 \quad K \geq 1 \quad (1.8)$$

### Exemplo 1.1.2.:

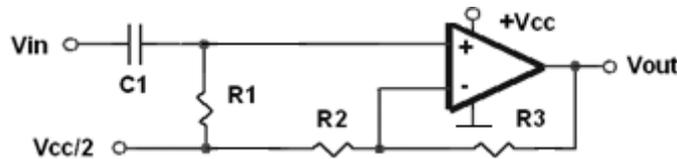
Especificações:  $f_p = 100\text{Hz}$ ,  $K = 1$ .  $T_{PB}(s) = \frac{628,31853}{s + 628,31853}$

Conforme (1.8):  $R_1 = R_2 = 1\Omega$   $C_1 = 1,5815494 \text{ mF}$   $R_3 = 0\Omega$   $C_{in} \geq 158,1549 \text{ mF}$

Como  $R_3 = 0$ , o resistor  $R_2$  não é necessário, portanto,  $R_2 \rightarrow \infty$ .



### 1.2. PA



$$V_o = V_i \left[ K \frac{s}{s + \sigma_s} \right] + \frac{V_{CC}}{2} \quad (1.9)$$

$$K = (1 + R_3 / R_2) \quad \sigma_s = 1 / R_1 C_1 \quad (1.10)$$

$$T_{PA}(s) = \frac{Ks}{s + a_0} \quad (1.11)$$

$$R_1 = R_2 = 1\Omega \quad R_3 = K - 1 \quad C_1 = \frac{1}{a_0} \quad (1.12)$$

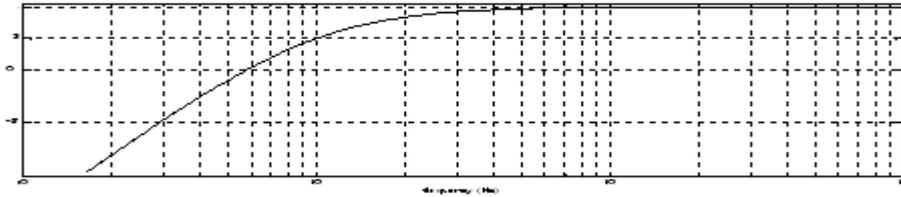
### Exemplo 1.2.:

Especificações:  $f_p = 100\text{Hz}$ ,  $K = 2$ .

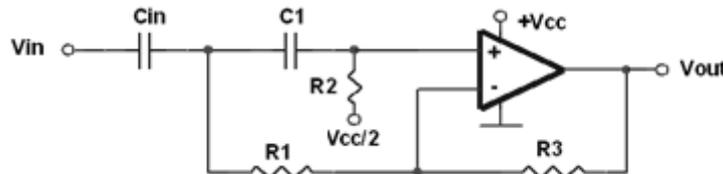
$$T_{PA}(s) = \frac{2s}{s + 628,31853}$$

Conforme (1.12):  $R_1 = R_2 = 1\Omega$   $C_1 = 1,591549\text{ mF}$   $R_3 = 1\Omega$

Caso  $K = 1$ , então  $R_3 = 0\Omega$  e  $R_2$  não é necessário.



### 1.3. Passa-tudo



$$V_o = V_i \left[ \frac{s - (R_3 / R_1)(1 / R_2 C_1)}{(s + 1 / R_2 C_1)(s + 1 / R_1 C_{in}) + s(G_2 - G_1) / C_{in}} s \right] + \frac{V_{CC}}{2} \quad (1.13)$$

Para  $R_1 = R_2 = R_3 = R$ : 
$$V_o = V_i \left[ \frac{s - 1 / RC_1}{s + 1 / RC_1} \frac{s}{s + 1 / RC_{in}} \right] + \frac{V_{CC}}{2} \quad (1.14)$$

$$T_{PT}(s) = \frac{s - a_0}{s + a_0} \quad (1.15)$$

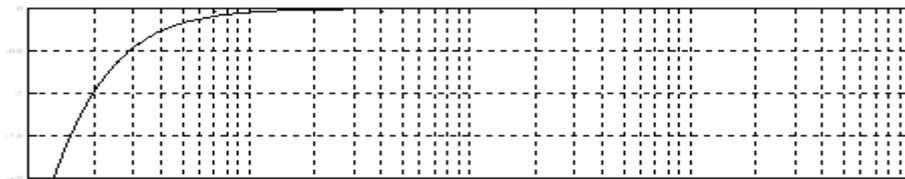
$$R = 1\Omega \quad C_1 = 1 / a_0 \quad C_{IN} \geq 100 / 2\pi f_i \quad (f_i \text{ é a menor freq. de interesse do sinal}) \quad (1.16)$$

### Exemplo 1.3.:

Especificações:  $f_p = 1\text{ kHz}$ ,  $f_i = 100\text{Hz}$

$$T_{PT}(s) = \frac{s - 6283,1853}{s + 6283,1853}$$

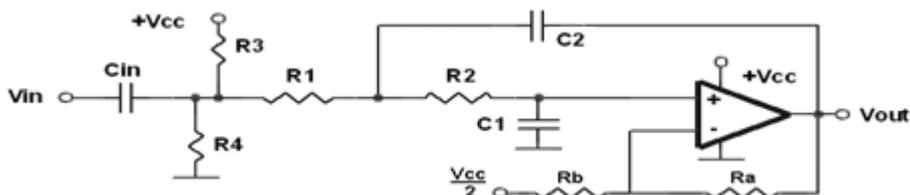
Conforme (1.16):  $R = 1\Omega$   $C_1 = 159,1549\text{ }\mu\text{F}$   $C_{in} \geq 159,1549\text{ mF}$



## 2. Filtros de Segunda Ordem

### 2.1. SK

#### 2.1.1. PB



Os resistores  $R_3$  e  $R_4$  devem ser iguais e de alto valor. Usualmente,  $1\text{ M}\Omega$  ou  $10\text{ M}\Omega$  para que se tenha um baixo consumo de energia. Com  $R_3 = R_4 = R$ , encontra-se a FT:

$$V_o = V_i \frac{K(1 / C_1 C_2 R_1 R_2)}{s^2 + s \frac{(1 - K) R_1 C_2 + C_1 (R_1 + R_2)}{C_1 C_2 R_1 R_2} + \frac{1}{C_1 C_2 R_1 R_2}} \left( \frac{s}{s + (2 / C_{in} R)} \right) + \frac{V_{CC}}{2} \quad \text{onde } K = 1 + \frac{R_a}{R_b} \quad (2.1)$$

$$T_{PB}(s) = \frac{A}{s^2 + a_1s + a_0} \quad (2.2)$$

$$R_1 = R_2 = R_b = R = 1\Omega \quad C_1 = C_2 = \frac{1}{\sqrt{a_0}} \quad R_a = 2 - \frac{a_1}{\sqrt{a_0}} \quad C_{in} \geq \frac{100}{\pi f_i} \quad (2.3)$$

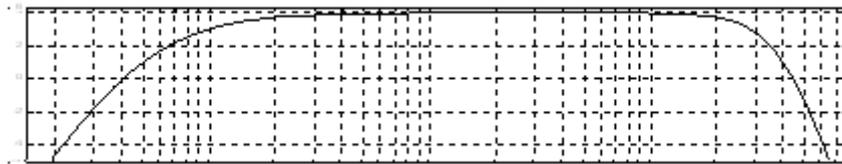
Onde  $f_i$  é a menor freq. de interesse do sinal a ser filtrado. O ganho da estrutura é  $K = 3 - (1/Q)$ .

Nesta estrutura, o escalamento em impedância deve ser realizado com cuidado, pois os resistores  $R_3$  e  $R_4$  influenciam apenas o valor do capacitor  $C_{in}$ . Ou seja, dois escalamentos podem ser realizados em separado. Um para os componentes do filtro propriamente dito, e outro para o estágio de acoplamento formado por  $R_3$ ,  $R_4$  e  $C_{in}$ .

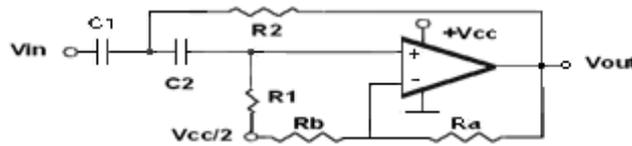
### Exemplo 2.1.1.:

Especificações:  $f_p = 4 \text{ kHz}$ ,  $Q = \frac{\sqrt{2}}{2}$  e  $f_i = 500 \text{ Hz}$ .  $T_{PB}(s) = \frac{1,0016694 \times 10^9}{s^2 + 35,543063 \times 10^3 s + 631,65468 \times 10^6}$

Conforme (2.3):  $R_1 = R_2 = R_b = R = 1\Omega$   $C_1 = C_2 = 39,7887 \mu\text{F}$   $R_a = 0,58578 \Omega$   $C_{in} \geq 63,66197 \text{ mF}$



### 2.1.2. PA



$$V_o = V_i \frac{Ks^2}{s^2 + s \frac{(1-K)R_1C_2 + R_2(C_1 + C_2)}{C_1C_2R_1R_2} + \frac{1}{C_1C_2R_1R_2}} + \frac{V_{CC}}{2} \quad \text{onde } K = 1 + \frac{R_a}{R_b} \quad (2.4)$$

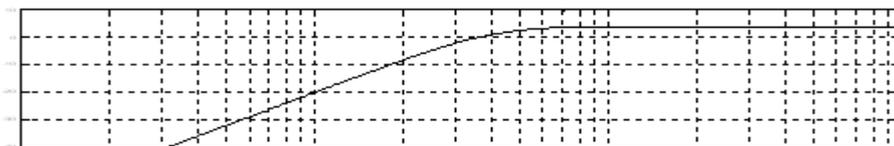
$$T_{PA}(s) = \frac{Ks^2}{s^2 + a_1s + a_0} \quad (2.5)$$

$$R_1 = R_2 = R_b = 1\Omega \quad C_1 = C_2 = 1/\sqrt{a_0} \quad R_a = 2 - (a_1/\sqrt{a_0}) \quad \text{onde } K = 3 - (1/Q) \quad (2.6).$$

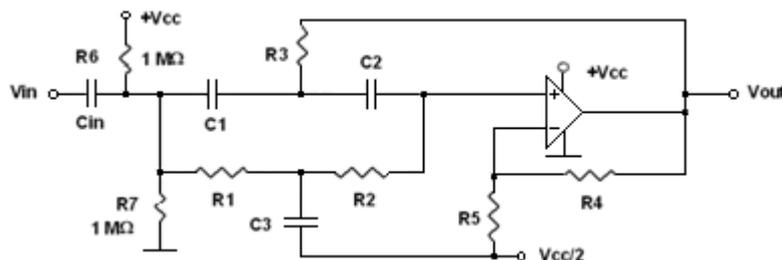
### Exemplo 2.1.2.:

Especificações:  $f_p = 4 \text{ kHz}$ ,  $Q = \frac{\sqrt{2}}{2}$ .  $T_{PA}(s) = \frac{1,58578643s^2}{s^2 + 35,543063 \times 10^3 s + 631,65468 \times 10^6}$

Conforme (2.6):  $R_1 = R_2 = R_b = 1\Omega$   $C_1 = C_2 = 39,78873 \mu\text{F}$   $R_a = 0,58578643\Omega$



### 2.1.3. Rejeita-faixa



P/ que esta estrutura se comporte como um RF, as seguintes relações devem ser respeitadas:

$$R_1 = R_2 = R \quad R_3 = R/2 \quad C_1 = C_2 = C \quad C_3 = 2C$$

$$V_{out} = V_{in} \frac{K(s^2 + (1/R^2C^2))}{s^2 + \frac{4-2K}{RC}s + \frac{1}{R^2C^2}} \left( \frac{s}{s + (2/C_{in}R_6)} \right) + \frac{V_{cc}}{2} \quad \text{onde } K = 1 + \frac{R_4}{R_5} \quad (2.7)$$

$$T_{RF}(s) = \frac{K(s^2 + a_0)}{s^2 + Bs + a_0} \quad (2.8)$$

$$R = R_5 = R_6 = R_7 = 1\Omega \quad C = 1/\sqrt{a_0} \quad R_4 = 1 - B/2\sqrt{a_0} \quad C_{in} \geq 100/\pi f_i \quad (2.9)$$

onde  $f_i$  é a menor freq. de interesse do sinal a ser filtrado e o ganho da estrutura é  $K = 2 - (1/2Q)$ .

As considerações sobre a escolha de  $R_6$  e  $R_7$  e sobre o escalamento destes resistores, são as mesmas apresentadas para os resistores  $R_3$  e  $R_4$  do PB da seção 2.1.1.

### Exemplo 2.1.3.:

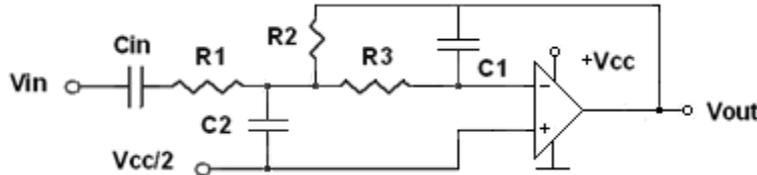
Especificações:  $f_s = 60 \text{ Hz}$ ,  $Q = 10$ ,  $f_i = 1 \text{ Hz}$ .  $T_{RF}(s) = \frac{1,95(s^2 + 142,12230 \times 10^3)}{s^2 + 37,699112s + 142,1223 \times 10^3}$

Conforme (2.9):  $R = R_5 = R_6 = R_7 = 1\Omega$   $C = 2,65258 \text{ mF}$   $R_4 = 0,95\Omega$   $C_{in} \geq 31,83099 \text{ F}$



## 2.2. MFB

### 2.2.1. PB



$$V_O = V_I \frac{\frac{R_2}{R_1} \frac{1}{C_1 C_2 R_2 R_3} \frac{s}{s + 1/C_{in} R_1}}{s^2 + s \frac{1}{C_2} \left( \frac{1}{R_1} \frac{s}{s + (1/C_{in} R_1)} + \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3} \right) + \frac{1}{C_1 C_2 R_2 R_3}} + \frac{V_{CC}}{2} \quad (2.10)$$

O capacitor  $C_{in}$ , juntamente com  $R_1$ , influencia de duas maneiras: forma um PA e torna o valor de  $Q$  dependente da frequência, pois modifica o valor de  $R_1$  visto pelos outros componentes do filtro. Entretanto, à medida que a frequência aumenta as duas influências diminuem e serão insignificantes. Dessa forma, como já utilizado em outras estruturas, o valor de  $C_{in}$  será escolhido de acordo com a menor frequência de interesse do sinal a ser filtrado.

$$T_{PB}(s) = \frac{A}{s^2 + a_1 s + a_0} \quad (2.11)$$

$$R_1 = R_3 = 1\Omega \quad R_2 = \frac{|A|}{a_0} \quad C_2 = \frac{2}{a_1} + \frac{a_0}{a_1 |A|} \quad C_1 = \frac{1}{C_2 |A|} \quad C_{in} \geq \frac{100}{2\pi f_i} \quad (2.12)$$

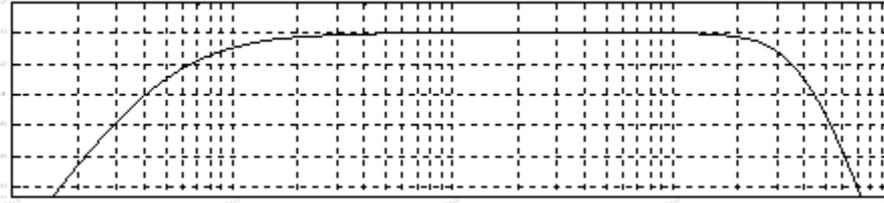
Onde  $f_i$  é a menor frequência de interesse do sinal a ser filtrado.

### Exemplo 2.2.1.:

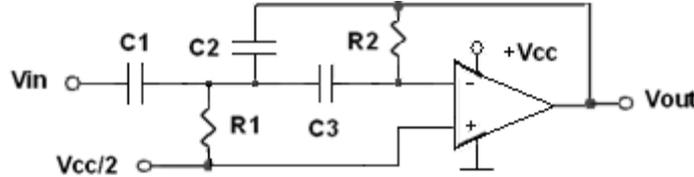
Espec.:  $f_p = 4 \text{ kHz}$ ,  $Q = \frac{\sqrt{2}}{2}$ ,  $K = 1$  e  $f_i = 500 \text{ Hz}$   $T_{PB}(s) = \frac{631,65468 \times 10^6}{s^2 + 35,543063 \times 10^3 s + 631,65468 \times 10^6}$

Conforme (2.12):

$$R_1 = R_3 = 1\Omega \quad R_2 = 1\Omega \quad C_2 = 84,404654\mu F \quad C_1 = 18,756589\mu F \quad C_{in} \geq 31,830988mF$$



### 2.2.2. PA



Função da rede:

$$V_o = V_i \frac{-(C_1/C_2)s^2}{s^2 + s \frac{C_1 + C_2 + C_3}{C_2 C_3 R_2} + \frac{1}{C_2 C_3 R_1 R_2}} + \frac{V_{cc}}{2} \quad (2.13)$$

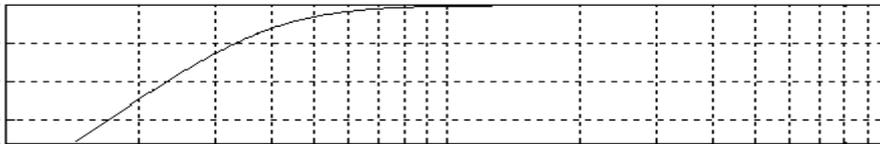
$$T_{PA}(s) = \frac{Ks^2}{s^2 + a_1s + a_0} \quad (2.14)$$

$$R_1 = \frac{a_1 / \sqrt{a_0}}{2 + (1/|K|)} \quad R_2 = \frac{\sqrt{a_0}}{a_1} (2|K| + 1) \quad C_1 = C_3 = \frac{1}{\sqrt{a_0}} \quad C_4 = \frac{1}{|K|\sqrt{a_0}} \quad (2.15)$$

### Exemplo 2.2.2.:

Especif:  $f_p = 4kHz$ ,  $Q = \frac{\sqrt{2}}{2}$  e  $K = 1$   $T_{PA}(s) = \frac{s^2}{s^2 + 35,543063 \times 10^3 s + 631,65468 \times 10^6}$

Conforme (2.15):  $R_1 = 0,47140452\Omega$   $R_2 = 2,1213203\Omega$   $C_1 = C_3 = C_2 = 39,7887 \mu F$



## Considerações Finais

Todas as simulações (SG2) comprovaram a validade das equações mostradas. Os filtros PF implementados por estruturas SK e RC-∞ não são recomendados por causa de problemas de espalhamento de componentes, algoritmos complexos e outros problemas. [1]. Na implementação de qualquer uma das estruturas que contenham capacitor de acoplamento, é de vital importância que o valor do capacitor de acoplamento  $C_{in}$  seja significativamente maior que os capacitores do filtro após os escalamentos das impedâncias.

## Referência

[1] SLOA096 – *More Filter Design on a Budget* – Documento da Texas Instruments

### Conclusões Suplementares:

Para filtros PF de baixo Q,  $Q < 0,5$ , recomenda-se o uso de uma cascata de um passa alta com um passa baixa. Para  $Q > 0,5$ , as duas estruturas interagem e há uma redução no ganho da frequência central do passa faixa [1]. Para filtros PB de ordem 2, recomenda-se o uso de estruturas MFB, pois há uma liberdade maior para escolha de ganho. Nas estruturas SK o ganho é amarrado ao Q desejado. Para o cálculo dos capacitores  $C_{in}$  das estruturas PB e RF, foi realizado introduzindo o conceito de menor frequência de interesse do sinal desejado. Seu valor é escolhido de modo que toda faixa desejada do sinal passe pela estrutura sofrendo as menores atenuações possíveis.